

**Uitwerkingen Tentamen Differentiaalvergelijkingen**  
**wi2051WbMT**  
**vrijdag 18 augustus 2006, 14:00 - 17:00 uur**

---

1. (a) De karakteristieke vergelijking is:  $r^2 + 1 = 0 \implies r = \pm i$ .  
Daaruit volgt dat  $y_h(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t$  met  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .
- (b) Stel  $y_p(t) = Ae^t$ , dan volgt:  $y_p'(t) = Ae^t$  en  $y_p''(t) = Ae^t$ . Invullen geeft dan:  
 $2Ae^t = e^t$  oftewel  $2A = 1$ . Dus:  $A = \frac{1}{2}$ . Hieruit volgt:  $y_p(t) = \frac{1}{2}e^t$ .
- (c) De algemene oplossing is dus:  $y(t) = y_p(t) + y_h(t) = \frac{1}{2}e^t + c_1 \cos t + c_2 \sin t$ . Dan volgt:

$$\begin{cases} y(0) = 2 \\ y'(0) = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} \frac{1}{2} + c_1 = 2 \\ \frac{1}{2} + c_2 = 1. \end{cases}$$

Hieruit volgt:  $c_1 = \frac{3}{2}$  en  $c_2 = \frac{1}{2}$ . De oplossing is dus

$$y(t) = \frac{1}{2}e^t + \frac{3}{2}\cos t + \frac{1}{2}\sin t = \frac{1}{2}(e^t + 3\cos t + \sin t).$$

- (d) Stel nu  $y(t) = u_1(t) \cos t + u_2(t) \sin t$ . Dan volgt:

$$y'(t) = \underbrace{u_1'(t) \cos t + u_2'(t) \sin t}_{=0} - u_1(t) \sin t + u_2(t) \cos t$$

en

$$y''(t) = -u_1'(t) \sin t + u_2'(t) \cos t - u_1(t) \cos t - u_2(t) \sin t.$$

Invullen geeft dan:  $-u_1'(t) \sin t + u_2'(t) \cos t = e^t$ . Dus:

$$\begin{cases} u_1'(t) \cos t + u_2'(t) \sin t = 0 \\ -u_1'(t) \sin t + u_2'(t) \cos t = e^t \end{cases} \iff \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ e^t \end{pmatrix}.$$

Aangezien

$$\begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix}$$

volgt hieruit:

$$\begin{pmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ e^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -e^t \sin t \\ e^t \cos t \end{pmatrix}.$$

Dus:

$$\begin{cases} u_1(t) = -\int e^t \sin t \, dt = \frac{1}{2}e^t(\cos t - \sin t) + c_1 \\ u_2(t) = \int e^t \cos t \, dt = \frac{1}{2}e^t(\cos t + \sin t) + c_2. \end{cases}$$

Hieruit volgt ten slotte:

$$\begin{aligned} y(t) &= u_1(t) \cos t + u_2(t) \sin t \\ &= \frac{1}{2}e^t(\cos^2 t - \sin t \cos t) + c_1 \cos t + \frac{1}{2}e^t(\sin t \cos t + \sin^2 t) + c_2 \sin t \\ &= \frac{1}{2}e^t + c_1 \cos t + c_2 \sin t. \end{aligned}$$

(e) Stel  $Y(s) = \mathcal{L}\{y(t)\}(s)$ , dan volgt:

$$s^2 Y(s) - sy(0) - y'(0) + Y(s) = \frac{1}{s-1}.$$

Met  $y(0) = 2$  en  $y'(0) = 1$  volgt dan

$$(s^2 + 1)Y(s) = 2s + 1 + \frac{1}{s-1} \implies Y(s) = \frac{2s+1}{s^2+1} + \frac{1}{(s-1)(s^2+1)}.$$

Nu volgt

$$\frac{1}{(s-1)(s^2+1)} = \frac{A}{s-1} + \frac{Bs+C}{s^2+1} = \frac{A(s^2+1) + Bs(s-1) + C(s-1)}{(s-1)(s^2+1)}$$

en dus:  $1 = (A+B)s^2 + (-B+C)s + A - C$ . Hieruit volgt:

$$A + B = 0, \quad -B + C = 0 \quad \text{en} \quad A - C = 1.$$

Dus:  $A = 1/2$  en  $B = C = -1/2$ . Dan volgt:

$$Y(s) = \frac{2s+1}{s^2+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{s-1} - \frac{1}{2} \frac{s}{s^2+1} - \frac{1}{2} \frac{1}{s^2+1} = \frac{1}{2} \frac{1}{s-1} + \frac{3}{2} \frac{s}{s^2+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{s^2+1}.$$

Terugtransformeren levert ten slotte

$$y(t) = \frac{1}{2}e^t + \frac{3}{2}\cos t + \frac{1}{2}\sin t = \frac{1}{2}(e^t + 3\cos t + \sin t).$$

(f) Er geldt:  $y_1'(t) = y'(t) = y_2(t)$  en  $y_2'(t) = y''(t) = -y(t) + e^t = -y_1(t) + e^t$ . Oftewel:

$$\begin{cases} y_1'(t) = y_2(t) \\ y_2'(t) = -y_1(t) + e^t \end{cases} \iff \begin{pmatrix} y_1'(t) \\ y_2'(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ e^t \end{pmatrix}.$$

(g) Bereken eerst de eigenwaarden van  $A$ :

$$0 = |A - rI| = \begin{vmatrix} -r & 1 \\ -1 & -r \end{vmatrix} = r^2 + 1 \implies r = \pm i.$$

Voor  $r = i$  vinden we dan

$$\begin{pmatrix} -i & 1 \\ -1 & -i \end{pmatrix} \implies \underline{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}.$$

Verder geldt

$$\underline{v}e^{rt} = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} e^{it} = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} (\cos t + i \sin t) = \begin{pmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} \sin t \\ \cos t \end{pmatrix}.$$

Dus:

$$\Psi(t) = \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix}$$

is een fundamentealmatrix van  $\underline{x}'(t) = A\underline{x}(t)$ . Aangezien  $\Psi(0) = I$  volgt hieruit dat

$$e^{At} = \Psi(t)\Psi^{-1}(0) = \Psi(t) = \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix}.$$

- (h) Bepaal een particuliere oplossing van  $\underline{x}'(t) = A\underline{x}(t) + \underline{g}(t)$  met behulp van de methode van onbepaalde coëfficiënten. Stel  $\underline{x}_p(t) = \underline{v}e^t$ , dan volgt  $\underline{x}'_p(t) = \underline{v}e^t$ . Invullen geeft dan:

$$\underline{v}e^t = A\underline{v}e^t + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} e^t \implies A\underline{v} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \underline{v}.$$

Dus:

$$(A - I)\underline{v} = -\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} : \left( \begin{array}{cc|c} -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \end{array} \right) \implies \underline{v} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Een particuliere oplossing van  $\underline{x}'(t) = A\underline{x}(t) + \underline{g}(t)$  is dus  $\underline{x}_p(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^t$ . De algemene oplossing is dus

$$\underline{x}(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + c_1 \begin{pmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} \sin t \\ \cos t \end{pmatrix}.$$

Uit de beginvoorwaarde  $\underline{x}(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  volgt ten slotte:

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Hieruit volgt:  $c_1 = 3/2$  en  $c_2 = 1/2$ . De oplossing van het beginwaardeprobleem is dus:

$$\underline{x}(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + \frac{3}{2} \begin{pmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \sin t \\ \cos t \end{pmatrix}.$$

2. Stel dat  $Y(s) = \mathcal{L}\{y(t)\}(s)$ , dan volgt:

$$s^2Y(s) - sy(0) - y'(0) + 2[sY(s) - y(0)] + 2Y(s) = \frac{2}{s} + e^{-2s}.$$

Met  $y(0) = 1$  en  $y'(0) = 0$  volgt dan  $(s^2 + 2s + 2)Y(s) = s + 2 + \frac{2}{s} + e^{-2s}$  en dus

$$Y(s) = \frac{s+2}{(s+1)^2+1} + \frac{2}{s[(s+1)^2+1]} + \frac{e^{-2s}}{(s+1)^2+1}.$$

Stel nu

$$\frac{2}{s[(s+1)^2+1]} = \frac{A}{s} + \frac{B(s+1)+C}{(s+1)^2+1},$$

dan volgt

$$2 = A(s+1)^2 + A + Bs(s+1) + Cs = (A+B)s^2 + (2A+B+C)s + 2A.$$

Hieruit volgt:  $A = 1$  en  $B = C = -1$ . Dus:

$$Y(s) = \frac{s+2}{(s+1)^2+1} + \frac{1}{s} - \frac{s+2}{(s+1)^2+1} + \frac{e^{-2s}}{(s+1)^2+1} = \frac{1}{s} + \frac{e^{-2s}}{(s+1)^2+1}.$$

Terugtransformeren levert ten slotte:

$$y(t) = 1 + u_2(t)e^{-t+2}\sin(t-2).$$

3. (a) Voor de kritieke punten moet gelden dat  $\frac{dx}{dt} = 0$  en  $\frac{dy}{dt} = 0$  oftewel

$$(x-1)(y-2) = 0 \quad \text{en} \quad (x-2)(y-1) = 0.$$

Hieruit volgt:  $(x, y) = (1, 1)$  of  $(x, y) = (2, 2)$ .

De kritieke punten zijn dus  $(1, 1)$  en  $(2, 2)$ .

(b) Stel dat  $F(x, y) = (x-1)(y-2)$  en  $G(x, y) = (x-2)(y-1)$ , dan volgt dat

$$F_x = y-2, \quad F_y = x-1, \quad G_x = y-1 \quad \text{en} \quad G_y = x-2.$$

Voor  $(x, y) = (1, 1)$  vinden we dan

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \text{met eigenwaarden} \quad r_1 = r_2 = -1.$$

En voor  $(x, y) = (2, 2)$  vinden we dan

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \text{met eigenwaarden} \quad r_1 = -1 \quad \text{en} \quad r_2 = 1.$$

(c) Het punt  $(1, 1)$  is dus een asymptotisch stabiel knooppunt of een asymptotisch stabiel spiraalpunt en het punt  $(2, 2)$  is een instabiel zadelpunt.

4. Stel  $u(x, t) = X(x)T(t)$ , dan volgt:  $4X''(x)T(t) = X(x)T''(t)$  en dus:

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{1}{4} \frac{T''(t)}{T(t)} = \sigma \quad (\text{separatieconstante}).$$

Dus:  $X''(x) - \sigma X(x) = 0$  en  $T''(t) - 4\sigma T(t) = 0$ . Uit de randvoorwaarden volgt:  $X(0) = 0$  en  $X(2\pi) = 0$ . Beschouw dus eerst:

$$\begin{cases} X''(x) - \sigma X(x) = 0, & 0 < x < 2\pi \\ X(0) = 0, & X(2\pi) = 0. \end{cases}$$

- (a) Voor  $\sigma = 0$  vinden we:  $X''(x) = 0$ . Dus:  $X(x) = a_1x + a_2$ . Uit  $X(0) = X(2\pi) = 0$  volgt dan  $a_1 = a_2 = 0$ . Dus:  $\sigma = 0$  is geen eigenwaarde.
- (b) Stel  $\sigma = \lambda^2 > 0$ , dan volgt:  $X''(x) - \lambda^2 X(x) = 0$  en dus  $X(x) = b_1 \cosh \lambda x + b_2 \sinh \lambda x$ . Uit  $X(0) = 0$  volgt dan dat  $b_1 = 0$ . Uit  $X(2\pi) = 0$  volgt vervolgens dat  $b_2 \sinh 2\lambda\pi = 0$ . Dus:  $b_2 = 0$ , want  $\lambda \neq 0$ . Er zijn dus geen positieve eigenwaarden.
- (c) Stel  $\sigma = -\lambda^2 < 0$ , dan volgt:  $X''(x) + \lambda^2 X(x) = 0$  en dus  $X(x) = c_1 \cos \lambda x + c_2 \sin \lambda x$ . Uit  $X(0) = 0$  volgt dan dat  $c_1 = 0$ . Uit  $X(2\pi) = 0$  volgt vervolgens dat  $c_2 \sin 2\lambda\pi = 0$ . Er bestaan dus niet-triviale oplossingen als  $\sin 2\lambda\pi = 0 \implies 2\lambda = n$ ,  $n = 1, 2, 3, \dots$  oftewel  $\lambda = \frac{n}{2}$ ,  $n = 1, 2, 3, \dots$ . Er zijn dus negatieve eigenwaarden:

$$\sigma_n = -\frac{n^2}{4}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

met bijbehorende eigenfuncties

$$X_n(x) = \sin \frac{nx}{2}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Voor  $T(t)$  vinden we dan  $T_n(t) = c_n \cos nt + k_n \sin nt$  met  $n = 1, 2, 3, \dots$ . Dus:

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \sin \frac{nx}{2} (c_n \cos nt + k_n \sin nt).$$

Uit de eerste beginvoorwaarde volgt:

$$u(x, 0) = \sin x \iff \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin \frac{nx}{2} = \sin x.$$

Hieruit volgt dat  $c_1 = 0$ ,  $c_2 = 1$  en  $c_n = 0$  voor alle  $n = 3, 4, 5, \dots$

Uit de tweede beginvoorwaarde volgt:

$$u_t(x, 0) = 0 \iff \sum_{n=1}^{\infty} nk_n \sin \frac{nx}{2} = 0.$$

Hieruit volgt dat  $k_n = 0$  voor  $n = 1, 2, 3, \dots$ . De oplossing is dus:

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin \frac{nx}{2} \cos nt = \sin x \cos 2t.$$