

# Uitwerking

Opg. 1 Invullen van de gegeven punten in het functievoorschrift  $f(x) = a \cos(x) + b \sin(x)$  leidt tot het stelsel lineaire vgl'n:

$$\begin{cases} a = -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} a + \frac{1}{2}\sqrt{2} b = \frac{1}{2}\sqrt{2} \\ b = 1 \\ -\frac{1}{2}\sqrt{2} a + \frac{1}{2}\sqrt{2} b = \frac{1}{2}\sqrt{2} \end{cases}$$

Dit kan men schrijven in de vorm  $A \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \underline{c}$ ,

waarbij  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} & \frac{1}{2}\sqrt{2} \\ 0 & 1 \\ -\frac{1}{2}\sqrt{2} & \frac{1}{2}\sqrt{2} \end{bmatrix}$  en  $\underline{c} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} \\ 1 \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} \end{bmatrix}$

Dit lineaire stelsel is strijdig en de kleinste-kwadraten-oplossing (in deze situatie is er slechts één) wordt gevonden door op te lossen

$$A^T A \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = A^T \underline{c} \iff \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\iff a = -\frac{1}{4} \text{ en } b = 1$$

De gezochte functie is dus  $f(x) = -\frac{1}{4} \cos(x) + \sin(x)$

Opg. 2 a) Juist, immers  $\det(HF + HG^T) = \det(H(F + G^T)) = \det(H) \det(F + G^T) = \det(F + G^T) \det(H) = \det((F + G^T)^T) \det(H) = \det(F^T + G) \det(H) = \det(F^T H + G H)$



b) Onjuist, als  $x=0$  is  $\lambda=3$  een eigenwaarde met algebraïsche multipliciteit 2. Verder geldt  $E_3 = \text{Span} \{e_1\}$ , dus  $\dim(E_3) = 1$  en  $\dim(E_3) < \text{alg. mult. van } \lambda=3$ . Bijgevolg is  $A$  niet diagonaliseerbaar als  $x=0$  ☒

Opg. 3

a) Als  $p(x) \in \mathbb{P}_2$  kan men schrijven  $p(x) = a + bx + cx^2$  voor zekere  $a, b, c \in \mathbb{R}$  en geldt  $T(p(x)) = (x - x^2)(b + 2cx)$ , dus  $T(p(x)) = b(x - x^2) + 2c(x^2 - x^3)$ . Hieruit volgt  $\mathcal{R}(T) = \text{Span} \{x - x^2, x^2 - x^3\}$ , en daar  $\{x - x^2, x^2 - x^3\}$  onafhankelijk is, is dit een basis van  $\text{NUL}(T)$ .

Los vervolgens op  $T(p(x)) = \text{nulpol.}$

$$\Leftrightarrow b(x - x^2) + 2c(x^2 - x^3) = \text{nulpol.}$$

$$\Leftrightarrow bx + (2c - b)x^2 - 2cx^3 = \text{nulpol.}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} b = 0 \\ 2c - b = 0 \\ -2c = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a \text{ is willek.} \\ b = c = 0 \end{cases}$$

Hieruit volgt  $\text{NUL}(T) = \{p(t) = a \mid a \in \mathbb{R}\} = \mathbb{P}_0$  en bijv.  $\{1\}$  is een basis van  $\text{NUL}(T)$

$$b) T(1) = 0 \Rightarrow [T(1)]_{\mathcal{E}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T(1+x) = x - x^2 \Rightarrow [T(1+x)]_{\mathcal{E}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T(x+x^2) = (x-x^2)(1+2x) = x - x^2 + 2x^2 - 2x^3,$$

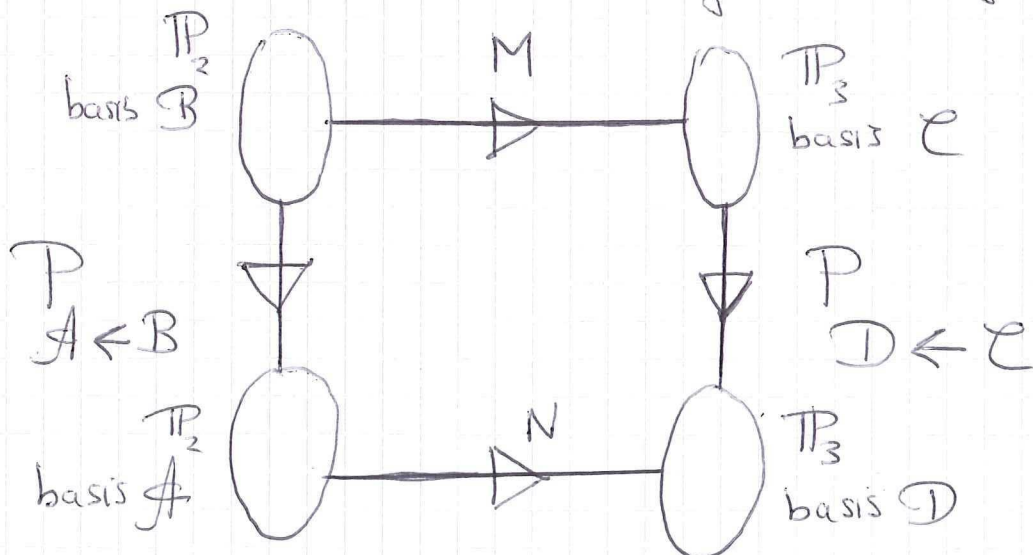
$$\text{dus } T(x+x^2) = x + x^2 - 2x^3 \Rightarrow [T(x+x^2)]_{\mathcal{E}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Nu volgt } M = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$c) \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}_{\mathcal{A}} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1+x \end{bmatrix}_{\mathcal{A}} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} x+x^2 \end{bmatrix}_{\mathcal{A}} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Dus } P_{\mathcal{A} \leftarrow \mathcal{B}} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

d) We hebben het volgende diagram:



Uit dit diagram leest men af:

$$P_{\mathcal{D} \leftarrow \mathcal{C}} \cdot M = N \cdot P_{\mathcal{A} \leftarrow \mathcal{B}}$$

Een equivalent verband zoals

$$M = P_{\mathcal{D} \leftarrow \mathcal{C}}^{-1} \cdot N \cdot P_{\mathcal{A} \leftarrow \mathcal{B}}$$

is uiteraard ook goed.

Opg-4 a) Pas het Gram-Schmidt-proces toe op  $\{1, x, x^2\}$ , dat geeft:

$$q_1(x) = 1$$

$$q_2(x) = x - \frac{\langle x, 1 \rangle}{\langle 1, 1 \rangle} \cdot 1 = x - \frac{\int_0^1 x \, dx}{\int_0^1 1 \, dx} \cdot 1$$

$$= x - \frac{1}{2}$$

$$q_3(x) = x^2 - \frac{\langle x^2, 1 \rangle}{\langle 1, 1 \rangle} \cdot 1 - \frac{\langle x^2, x - \frac{1}{2} \rangle}{\langle x - \frac{1}{2}, x - \frac{1}{2} \rangle} \left(x - \frac{1}{2}\right)$$

$$= x^2 - \frac{\int_0^1 x^2 \, dx}{\int_0^1 1 \, dx} \cdot 1 - \frac{\int_0^1 x^3 - \frac{1}{2}x^2 \, dx}{\int_0^1 x^2 - x + \frac{1}{4} \, dx} \left(x - \frac{1}{2}\right)$$

$$= x^2 - \frac{1}{3} - \frac{\left(\frac{1}{4} - \frac{1}{6}\right)}{\left(\frac{1}{3} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4}\right)} \left(x - \frac{1}{2}\right)$$

$$= x^2 - \frac{1}{3} - \frac{1/12}{1/12} \left(x - \frac{1}{2}\right) = x^2 - \frac{1}{3} - x + \frac{1}{2}$$

$$= x^2 - x + \frac{1}{6}$$

b) De beste approximatie van  $q(x) = x^2$  in  $\mathbb{P}_1$  is  $\text{proj}_{\mathbb{P}_1}(x^2)$

Uit het vorige onderdeel volgt:

$$\text{proj}_{\mathbb{P}_1}(x^2) = x^2 - q_3(x) = x^2 - \left(x^2 - x + \frac{1}{6}\right)$$

$$= x - \frac{1}{6}$$

Opg 5 a)  $P_A(\lambda) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & 0 \\ p^2-1 & -1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & p-\lambda \end{vmatrix} = (p-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ p^2-1 & -1-\lambda \end{vmatrix}$  -5-

$$= (p-\lambda) (\lambda^2 - 1 - p^2 + 1) = (p-\lambda) (\lambda-p) (\lambda+p)$$

$$= -(\lambda-p)^2 (\lambda+p)$$

De eigenwaarden zijn dus:

$$\lambda = p \text{ met alg. mult. } 2$$

$$\lambda = -p \text{ met alg. mult. } 1$$

b) Los op:  $A\underline{x} = \lambda \underline{x} \Rightarrow A \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{cases} 4 & = \lambda \\ p^2 - 1 - 3 & = 3\lambda \\ p & = \lambda \end{cases} \Rightarrow p = \lambda = 4$$

Conclusie: als  $p=4$  dan is  $\underline{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$  eigen-  
vector bij eigenwaarde  $\lambda = 4$

c) De eigenwaarden van  $A^{-1}$  zijn:

$$\lambda = \frac{1}{p} \text{ met alg. mult. } 2$$

$$\lambda = -\frac{1}{p} \text{ met alg. mult. } 1$$

De eigenwaarden van  $A^T$  zijn:

$$\lambda = p \text{ met alg. mult. } 2$$

$$\lambda = -p \text{ met alg. mult. } 1$$