

Litwerking

Opg. 1: Beschouw $\left[\underline{a}_1 \ \underline{a}_2 \ \underline{a}_3 \mid \underline{b} \right] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ -2 & -6 & 4 & -8 \\ -1 & 1 & -6 & 3\beta-7 \\ 0 & \alpha & 2+\alpha^2 & 4 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow +2 \\ \downarrow +1 \end{matrix}$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & -2 & 4 & -2 \\ 0 & 3 & -6 & 3\beta-4 \\ 0 & \alpha & 2+\alpha^2 & 4 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow +1 \\ \downarrow +\frac{1}{2}\alpha \end{matrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & -2 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 3\beta-7 \\ 0 & 0 & \alpha^2+2\alpha+2 & 4-\alpha \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & -2 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & \alpha^2+2\alpha+2 & 4-\alpha \\ 0 & 0 & 0 & 3\beta-7 \end{bmatrix}$$

Uit dit veegproces volgt:

a) $\{ \underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3 \}$ is lineair onafh. \Leftrightarrow matrix $[\underline{a}_1 \ \underline{a}_2 \ \underline{a}_3]$ heeft 3 pivotposities $\Leftrightarrow \alpha^2 + 2\alpha + 2 \neq 0$

Daar $\alpha^2 + 2\alpha + 2 = (\alpha + 1)^2 + 1 > 0$ voor elke $\alpha \in \mathbb{R}$ volgt nu dat $\{ \underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3 \}$ lineair onafh. is voor elke $\alpha \in \mathbb{R}$.

b) $\underline{b} \in \text{Span} \{ \underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3 \} \Leftrightarrow$ het lineaire stelsel $A\underline{x} = \underline{b}$, waarbij $A = [\underline{a}_1 \ \underline{a}_2 \ \underline{a}_3]$ is oplosbaar

$$\Leftrightarrow 3\beta - 7 = 0 \Leftrightarrow \beta = \frac{7}{3}$$

(Dit geldt overigens voor elke $\alpha \in \mathbb{R}$, daar $\alpha^2 + 2\alpha + 2 \neq 0$ voor elke $\alpha \in \mathbb{R}$, maar voor dit onderdeel mag men $\alpha = 0$ stellen)

Opg. 2: a) Waar, want uit $A^T = B^{-1}CA$ volgt dat

$$C = BA^T A^{-1} \quad (\text{immers } A \text{ is invertteerb. en alle matrices hebben de afmeting } n \times n)$$

Daar C het produkt is van invertteerb. $n \times n$ -matrices (A^T en A^{-1} zijn invertteerb.

$n \times n$ -matrices omdat A een invertteerb.

$n \times n$ -matrix is, en gegeven is dat B

een invertteerb. $n \times n$ -matrix is) is ook

C een invertteerb. $n \times n$ -matrix \square

b) Waar

Bewijs 1: *) $\underline{0} \in H$, neem $x_1 = x_3 = 0$

*) Zij $\underline{x}, \underline{y} \in H$, dan kan men schrijven $\underline{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ 0 \\ x_1 \end{bmatrix}$ en $\underline{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ 0 \\ y_1 \end{bmatrix}$ voor zekere $x_1, y_1 \in \mathbb{R}$.

Dan geldt vervolgens $\underline{x} + \underline{y} = \begin{bmatrix} x_1 + y_1 \\ 0 \\ x_1 + y_1 \end{bmatrix} \in H$

(immers het tweede kentel is 0 en het eerste en derde kentel zijn aan elkaar gelijk)

H is dus gesloten t.a.v. de optelling

*) Zij $\underline{x} \in H$ en $\alpha \in \mathbb{R}$, dan kan men schrijven $\underline{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ 0 \\ x_1 \end{bmatrix}$ voor zekere $x_1 \in \mathbb{R}$.

Dan geldt vervolgens $\alpha \underline{x} = \begin{bmatrix} \alpha x_1 \\ 0 \\ \alpha x_1 \end{bmatrix} \in H$

H is dus gesloten t.a.v. het scalaire produkt. \square

Bewijs 2: $H = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ en bijgevolg een lineaire deelruimte in \mathbb{R}^3

Bewijs 3: $H = \text{NUL} \left(\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \right)$ en bijgevolg een lineaire deelruimte in \mathbb{R}^3

\hookrightarrow Waar, want toepassing van Rangtheorema op D^T geeft: $\dim(\text{NUL}(D^T)) + \dim(\text{COL}(D^T)) = m$

Daar $\text{COL}(D^T) = \text{ROW}(D)$ volgt nu:

$\dim(\text{NUL}(D^T)) + \dim(\text{ROW}(D)) = m$ \square

Opg. 3: a) $e_1 \xrightarrow{S} e_1 \xrightarrow{\text{proj}} \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{bmatrix}$
 $e_2 \xrightarrow{S} \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{proj}} \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1/2 \end{bmatrix}$

Immers:

$$\text{proj}_{\text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}} (e_1) = \frac{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot e_1}{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

(dit is overigens ook meetkundig evident)

$$\text{proj}_{\text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}} \left(\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = \frac{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}}{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

De gezochte standaardmatrix is dus $\begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & -1/2 \end{bmatrix}$

b) Uit de standaardmatrix volgt

$$\text{NUL}(T) = \text{R}(T) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

(Dit is overigens ook meetk. duidelijk)

Bijgevolg is $b_{\text{NUL}} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ een basis van zowel $\text{NUL}(T)$ als $\text{R}(T)$.

Opg. 4: Als $\text{NUL}(B) = \text{OL}(B)$ dan moet gelden

$$\begin{bmatrix} 3 \\ 4\frac{1}{2} \end{bmatrix} \in \text{NUL}(B), \text{ dus } B \begin{bmatrix} 3 \\ 4\frac{1}{2} \end{bmatrix} = \underline{0}$$

Dit betekent $\beta = -3$

Omgekeerd: als $\beta = -3$, dan $B = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ 4\frac{1}{2} & -3 \end{bmatrix}$
 en $\text{NUL}(B) = \text{OL}(B) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 3 \\ 4\frac{1}{2} \end{bmatrix} \right\}$.

Opg. 5: a) Omdat $a_3 = \frac{2}{3}a_1 + \frac{2}{3}a_2$, $a_2 - a_1 = a_4$ en $\{a_1, a_2\}$ onafh. is, is $\{a_1, a_2\}$ een basis van $\text{OL}(A)$. Hieruit construeren we een orthogonale basis $\{u_1, u_2\}$. Neem daartoe:

$$u_1 = a_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$u_2 = a_2 - \left(\frac{a_2 \cdot u_1}{u_1 \cdot u_1} \right) u_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{8}{10} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{3}{5} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

neem $\underline{u}_2 = \frac{5}{3} \underline{n}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}$, dan is bijv.

$\{\underline{u}_1, \underline{u}_2\}$ een orthogonale basis van $(OL(A))$

b) ER geldt:

$$\underline{x} \in (OL(A))^\perp \iff \underline{x} \perp \underline{u}_1 \text{ en } \underline{x} \perp \underline{u}_2$$

$$\iff x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 0 \text{ en } 2x_1 + 2x_2 - x_3 - x_4 = 0$$

Beschouw derhalve:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & -1 & -1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-2} \sim \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -5 & -5 & 0 \end{array} \right] (x-1/5)$$

$$\sim \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-2} \sim \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

Hieruit volgt:

$$\begin{cases} x_1 = -x_2 \\ x_3 = -x_4 \\ x_2 \text{ en } x_4 \text{ zijn vrij} \end{cases}$$

$$\iff \underline{x} = x_2 \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + x_4 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

met $x_2, x_4 \in \mathbb{R}$

Dit betekent:

$$(OL(A))^\perp = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \text{ en bijv.}$$

$\left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ is een basis (zelfs orthogonale basis) van $(OL(A))^\perp$

(N.B. deze basis vindt men ook snel als men realiseert dat $\dim((OL(A))^\perp) = 2$ en vervolgens op handige wijze 2 onafh. vectoren in $(OL(A))^\perp$ zoekt)

$$\begin{aligned} \hookrightarrow \underline{u} &= \text{proj}_{(OL(A))} \underline{b} = \left(\frac{\underline{b} \cdot \underline{u}_1}{\underline{u}_1 \cdot \underline{u}_1} \right) \underline{u}_1 + \left(\frac{\underline{b} \cdot \underline{u}_2}{\underline{u}_2 \cdot \underline{u}_2} \right) \underline{u}_2 \\ &= \frac{24}{10} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} + \frac{10}{10} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 6 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{en } \underline{w} = \underline{b} - \underline{u} = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

N.B. Men kan \underline{w} ook vinden door te projecteren op $\left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ omdat deze basis orthogonaal is