

- Gebruik van een zakcalculator is toegestaan.
- Elk antwoord dient duidelijk beargumenteerd te worden.
- De normering vindt u na de vragen.
- Het getal (score +2.5)/2.5, afgerond op 1 decimaal, geeft het eindresultaat.

1. Gegeven is matrix $A = \begin{bmatrix} -2 & -6 & \alpha \\ 1 & 5 & -3 \\ 0 & -4 & 2\alpha \end{bmatrix}$ met $\alpha \in \mathbb{R}$.

- a. Bepaal voor elke reële waarde van α een basis van $COL(A)$ en van $ROW(A)$.
 - b. Neem $\alpha = 2$ en bepaal een basis van $NUL(A)$.
 - c. Neem $\alpha = 2$ en bepaal een basis van $(COL(A))^\perp$.
2. Bewijs of weerleg (d.m.v. een tegenvoorbeeld of een redenering die duidelijk maakt dat de bewering niet klopt) de volgende 4 beweringen:
- a. **Bewering 1:** Als $\{\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3, \underline{v}_4\}$ een lineair onafhankelijk stelsel vectoren is in \mathbb{R}^5 , dan is ook stelsel $\{\underline{v}_1 + \underline{v}_2, \underline{v}_2 + \underline{v}_3, \underline{v}_3 + \underline{v}_4, \underline{v}_4 + \underline{v}_1\}$ lineair onafhankelijk.
 - b. **Bewering 2:** Voor een willekeurige $n \times n$ -matrix B geldt: $I_n - B$ heeft inverse $I_n + B$ precies dan als $B = O_{n,n}$. (Uiteraard staan I_n en $O_{n,n}$ resp. voor een eenheidsmatrix en een nulmatrix)
 - c. **Bewering 3:** Als C een 7×5 -matrix is met 3 pivotposities, dan geldt $\dim(NUL(C^T)) = 2$.
 - d. **Bewering 4:** Als H een lineaire deelruimte is van \mathbb{R}^n , $\mathcal{B} = \{\underline{b}_1, \underline{b}_2, \underline{b}_3\}$ een

orthogonale basis is van H , $\underline{x} \in H$ en $[\underline{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{bmatrix}$ dan geldt $\lambda_2 = \frac{\underline{x} \cdot \underline{b}_2}{\underline{b}_2 \cdot \underline{b}_2}$.

3. Gegeven zijn de afbeeldingen $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ en $S: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$. Het voorschrift van

afbeelding T is $T\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1 - 2x_2 \\ -x_1 + 3x_2 \\ 3x_1 - 2x_2 \end{bmatrix}$ en afbeelding S is de spiegeling in het

vlak $Span\left\{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right\}$.

a. Toon aan dat T een lineaire afbeelding is.

b. Ga na of $\begin{bmatrix} -1 \\ 4 \\ 9 \end{bmatrix} \in \mathcal{R}(T)$ (de range/ beeldruimte van T).

c. Bepaal de standaardmatrix (representatiematrix) van afbeelding S (u mag ervan uitgaan dat S een lineaire afbeelding is).

4. Gegeven zijn de lineaire deelruimte $W = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ en

vector $\underline{y} = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix}$ in \mathbb{R}^4 . Ontbind \underline{y} in een component $\underline{w} \in W$ en een component \underline{u} die

loodrecht staat op alle vectoren in W (dus $\underline{u} \in W^\perp$).

Normering:

Opg. 1a	3	Opg. 2a	2	Opg. 3a	2	Opg. 4	2
Opg. 1b	2	Opg. 2b	2	Opg. 3b	1,5		
Opg. 1c	2	Opg. 2c	2	Opg. 3c	2		
		Opg. 2d	2				