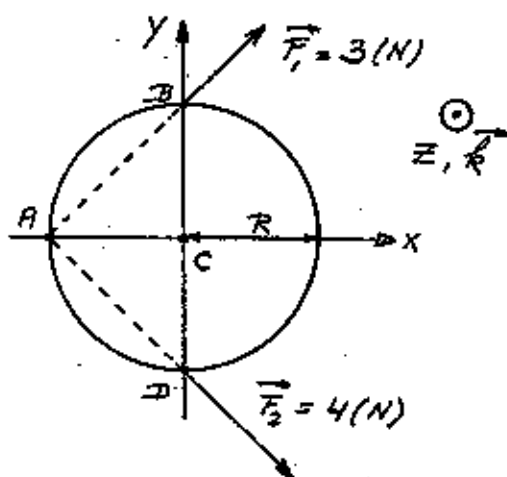


# Tentamen TN4120TA, Mechanica II voor TA

26 maart 2001, 14.00 u - 17.00 u

Waardering: 1: 30 pt; 2: 35 pt; 3: 35 pt.

1.



In een zwaartekracht-vrije ruimte bevindt zich een ronde schijf met een massa  $m$  van 1 (kg), en een straal  $R$  van 0.1 (m).

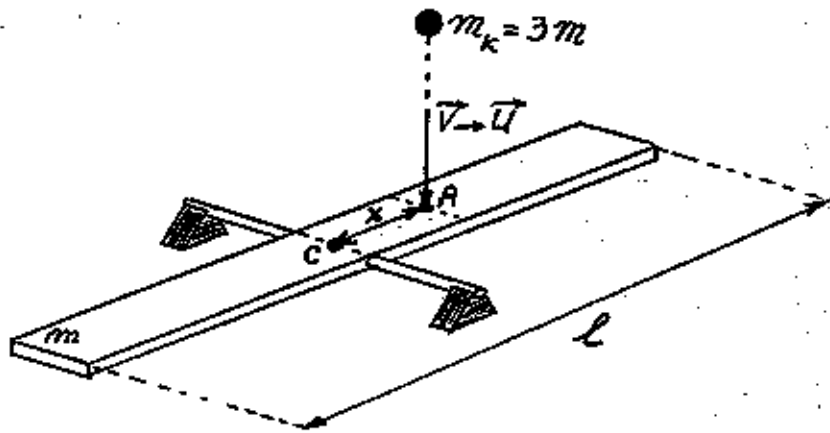
De dikte is verwaarloosbaar klein t.o.v.  $R$ .  $C$  is het massamiddelpunt.

Op de schijf werken twee krachten van 3 (N) en 4 (N), met dragers resp.  $AB$  en  $AD$ .  $A$  ligt op de  $x$ -as,  $B$  en  $D$  op de  $y$ -as;  $A$ ,  $B$  en  $D$  liggen op de rand van de schijf.

Gegeven:  $I_{z,C} = \frac{1}{2} mR^2$ .

- Bereken de waarde van het traagheidsmoment  $I_{z,C}$  van de schijf. Bereken de waarde van  $\vec{F}_{res} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$ ; geef de richting en grootte ervan aan in een figuur.
- Op  $t = 0$  is de schijf in rust. Bereken de snelheid  $v_C$  van het massamiddelpunt  $C$  en de kinetische translatie-energie  $E_{k,tr}$ , beide als functie van de tijd.
- Beide krachten oefenen een krachtmoment uit t.o.v.  $C$ . Noem deze momenten  $\vec{M}_{1,C}$  en  $\vec{M}_{2,C}$ . Het totale krachtmoment  $\vec{M}_{tot,C}$  is gelijk aan de som van  $\vec{M}_{1,C}$  en  $\vec{M}_{2,C}$ . Dit hoef je niet te bewijzen! Bereken de grootte en de richting van  $\vec{M}_{tot,C}$ . Bereken hieruit  $\omega$  van de schijf in formule en numeriek, en vervolgens  $\omega$  als functie van  $t$ .
- Bereken de kinetische rotatie-energie  $E_{k,rot}$  als functie van de tijd  $t$ .

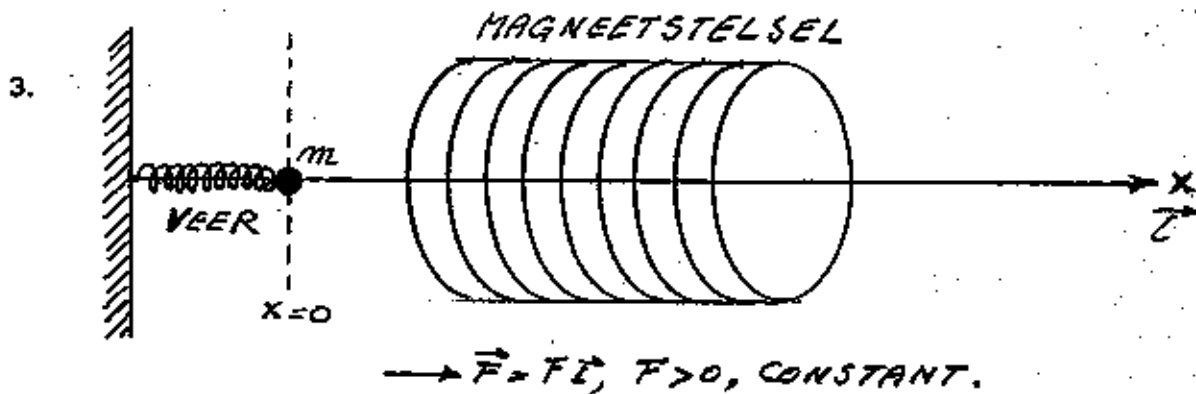
2.



Een dunne lat heeft een lengte  $l$  en massa  $m$ . Door het massacentrum  $C$  is een vast, ondersteund asje gestoken; de lat ligt precies horizontaal in evenwicht.

Een kogeltje met massa  $m_k = 3m$  valt met snelheid  $v$  op een punt  $A$  van de lat, op afstand  $x$  van  $C$ . De botsing is volkomen elastisch, d.w.z. tijdens de botsing is de kinetische energie  $E_k$  behouden. De kogel heeft na de botsing een snelheid  $u$ .

- Wat gebeurt er met  $C$  tijdens de botsing? Is de impuls van het systeem kogel + lat tijdens de botsing behouden? Verklaar je antwoord. Is  $\vec{L}_A$  van het systeem behouden? En  $\vec{L}_C$ ? Bereken ook hier je antwoorden.
- Onmiddellijk na de botsing roteert de lat met hoeksnelheid  $\omega$  rond de as, en is de snelheid van de kogel:  $u$ . Bereken nu eerst  $u$ , uitgedrukt in  $\omega$ ,  $l$  en  $x$ . Gegeven:  $I_C = \frac{1}{12} ml^2$ .
- Laat zien dat  $u = 0$  als  $x = \frac{1}{6} l$ . Druk voor dit geval  $\omega$  uit in  $v$  en  $l$ .
- Bereken de grootte van de krachtstoot (in  $m$  en  $v$ ) die de lat tijdens de botsing in  $C$  ondervindt als  $u = 0$ . Geef ook de richting ervan aan.  
N.B. Dit deel is ook op te lossen zonder eerst a t/m c uit te werken!



In de zwaartekracht-vrije ruimte van vraagstuk 1 (bijv. in een satelliet) is ook een massa  $m$  via een veer met veerconstante  $b$  aan een vaste wand bevestigd. Een slim uitgedacht magneetveld zorgt voor een kracht  $\vec{F}$  in de  $x$ -richting die constant is, en onafhankelijk van  $x$ . Zie ook de figuur.

De wrijvingsconstante is  $r$ . De massa gaat een gedempte trilling uitvoeren. Op  $t = 0$  is  $x = 0$ , en  $\dot{x} = 0$ .

a. Schrijf de bewegingsvergelijking op, met  $m$ ,  $b$ ,  $r$  en  $F$  als parameters.

b. Na lange tijd is de massa tot stilstand gekomen bij zekere  $x = x_0$ , met  $x_0 > 0$ . Druk  $x_0$  uit in enige van de onder a genoemde parameters.

c. Geef de algemene (particuliere + homogene) oplossing van de bewegingsvergelijking; d.w.z. los  $x(t)$  op.

d. De amplitude  $A$  en de fasehoek  $\beta$  kunnen nu worden opgelost uit de twee beginvoorwaarden en  $x(t)$ .

Schrijf de twee betreffende vergelijkingen in  $A$  en  $\beta$  op, en los deze op voor het geval dat  $\alpha < \omega_0$ . Gegeven:  $\cos(\varphi + \pi) = -\cos(\varphi)$ .

Laat zien dat dan: 
$$x(t) = \frac{F}{b} \left\{ 1 - e^{-\alpha t} \cos(\omega_1 t) \right\}$$

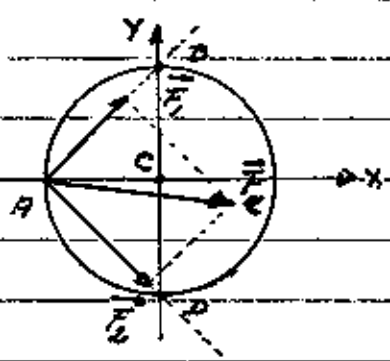
e. Tijdens de trilling zijn er tijdstippen waarvoor de snelheid van de massa 0 is. Nummer deze tijden:  $t_n$ , met  $n = 0, 1, 2, 3, \dots$

Druk  $t_n$  uit in  $n$ ,  $\pi$  en  $\omega_1$ .

Wat is in goede benadering (weer: als  $\alpha < \omega_0$ )  $x_n$  als  $n = 1$ , en wat wordt  $x_n$  als  $n \rightarrow \infty$  (dus ook voor  $t \rightarrow \infty$ )?

TENTAMEN TN 4120 TA, MECHANICA II  
26 MAART 2001, UITWERKINGEN

1. a.  $I_{z,c} = \frac{1}{2} m R^2 = \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot (0,1)^2 = 5 \times 10^{-3} \text{ (kg m}^2\text{)}$



$F_{res} = F_2 = \sqrt{3^2 + 4^2} = 5 \text{ (N)}$

b.  $\vec{F}_{res} = m \frac{d\vec{v}_c}{dt} \Rightarrow \frac{dv_c}{dt} = \frac{F_{res}}{m} = 5 \text{ (m/s}^2\text{)} \Rightarrow v_c = 5t + C \text{ (m/s)}$

met  $v_c = 0$  op  $t=0$ :  $v_c = 5t \text{ (m/s)} \Rightarrow E_{k, tr} = \frac{1}{2} m v_c^2 = 12,5 t^2 \text{ (J)}$

c. Voor zowel  $\vec{F}_1$  als  $\vec{F}_2$  is de arm t.p.v. C:  $\frac{1}{2} R \sqrt{2}$

Dus:

$$\left. \begin{aligned} \vec{M}_c(1) &= -3 \cdot \frac{1}{2} R \sqrt{2} \vec{k} \\ \vec{M}_c(2) &= +4 \cdot \frac{1}{2} R \sqrt{2} \vec{k} \end{aligned} \right\} \vec{M}_c(tot) = \frac{1}{2} R \sqrt{2} \vec{k}$$
  
Grootte:  $\frac{1}{2} R \sqrt{2} = 5 \times 10^{-2} \sqrt{2} \text{ (Nm)}$

$\vec{M}_c = \vec{I}_c \vec{\omega}$  z-component:  $M_{c(z)} = I_{c,z} \dot{\omega} \Rightarrow \dot{\omega} = \frac{M_c}{I_{c,z}}$

$= \frac{5 \times 10^{-2} \sqrt{2}}{5 \times 10^{-3}} = 10 \sqrt{2} \text{ (rad/s}^2\text{)}$

d. Uit c) volgt:  $\omega = 10 \sqrt{2} \cdot t \text{ (rad/s)}$

$E_{k, rot} = \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} \cdot 5 \times 10^{-3} (100 \sqrt{2} t)^2 \text{ (J)} = 0,5 t^2 \text{ (J)}$

#

2. a. C blijft bewegingsloos.  $\vec{p}_{tot}$  is niet behouden, omdat er een (externe!) krachtstoot vanuit de as op

$\vec{L}_D$  is niet behouden, vanwege deze krachtstoot.  
 $\vec{L}_C$  is wel behouden, omdat de krachtstoot een draaiing heeft die door C gaat.

b.  $E_K$  en  $\vec{L}_C$  zijn behouden; los hieruit de 2 onbekenden  $\omega$  en  $u$  op:

$E_K$  behouden:  $\frac{1}{2} \cdot 3m\omega^2 = \frac{1}{2} \cdot 3m u^2 + \frac{1}{2} I_C \omega^2$   $\div \frac{3}{2} m :$   
 $\omega^2 - u^2 = \frac{1}{36} l^2 \omega^2$  of:  $(\omega + u)(\omega - u) = \frac{1}{36} l^2 \omega^2$  (1)

$\vec{L}_C$  behouden:  $L_C$  behouden  $\Rightarrow 3m\omega x = 3m u x + I_C \omega$   $\div 3m x$   
 $\omega - u = \frac{1}{36} \frac{l^2}{x} \omega$  (2)

$\frac{(1)}{(2)} : \omega + u = \omega x$  (3) (3) - (2):  $2u = \omega \left( x - \frac{1}{36} \frac{l^2}{x} \right)$   
 of:  $u = \frac{\omega x}{2} \left( 1 - \frac{1}{36} \frac{l^2}{x^2} \right)$

$u = 0$  als  $\frac{1}{36} \frac{l^2}{x^2} = 1$ , dus als  $x = \frac{1}{6} l$ .

met bijv. (3) en  $x = \frac{l}{6}$  ( $u = 0$ ):  $\omega = \omega \cdot \frac{l}{6} \Rightarrow \omega = \frac{6\omega}{6}$

d. Bij de botsing is  $\vec{N}_C$  vande lat =  $\vec{0}$ , en blijft  $\vec{0}$ .  
 Dus: voor de lat is  $\Delta \vec{p} = \vec{0}$ .  $\Delta \vec{p} = \int \vec{F} dt$   
 $\Rightarrow \int \vec{F} dt$  (kop op lat) +  $\int \vec{F} dt$  (as op lat) = 0.  
 De eerste term is  $-\Delta \vec{p}$  (kogel). Waarde:  $3m v$ . Richting:  $\downarrow$   
 Dus: de krachtstoot van de as op de lat is ook  $3m v$ .

3. a.  $\sum \vec{F}_i = m\vec{a}$ , also:  $m\ddot{x} = -r\dot{x} - b\dot{x} + F$

$$\underline{m\ddot{x} + r\dot{x} + b\dot{x} = F}$$

b. Damit  $\ddot{x} = 0$  en  $\dot{x} = 0$ , also  $\underline{x_e = \frac{F}{b}}$ .

c.  $\underline{x = \frac{F}{b} + A e^{-\alpha t} \cos(\omega t + \beta)}$ , met  $\alpha = \frac{r}{2m}$  en  $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$   
 $(\omega_0^2 = b/m)$

d.  $t=0 \Leftrightarrow x=0 \rightarrow \frac{F}{b} + A \cos \beta = 0$  (1)

$$\dot{x} = -A e^{-\alpha t} \{ \alpha \cos(\omega t + \beta) + \omega \sin(\omega t + \beta) \}$$

$t=0 \Leftrightarrow \dot{x}=0 \rightarrow \alpha \cos \beta + \omega \sin \beta = 0 \rightarrow \tan(\beta) = -\frac{\alpha}{\omega}$  (2)

Als  $\alpha \ll \omega_0$ , is ook  $\alpha \ll \omega$ , also  $\tan(\beta) \approx 0$

D.w.z.  $\beta = 0$  of  $\pi$  ( $-\pi \equiv \pi$ )  $\Rightarrow \cos \beta = 1$  of  $-1$

(1) geeft:  $\cos \beta = -\frac{F}{bA}$ , also  $< 0 \Rightarrow \cos \beta = -1 = -\frac{F}{bA}$

of:  $A = \frac{F}{b}$

Damit:  $x(t) = \frac{F}{b} + \frac{F}{b} e^{-\alpha t} \underbrace{\cos(\omega t + \pi)}_{= -\cos(\omega t)}$

$$\Rightarrow \underline{x(t) = \frac{F}{b} \{ 1 - e^{-\alpha t} \cos(\omega t) \}} \quad (3)$$

e. Met (3):  $\dot{x}(t) = \frac{F}{b} e^{-\alpha t} \{ \alpha \cos(\omega t) + \omega \sin(\omega t) \}$

$\dot{x}(t) = 0$  als  $\tan(\omega t) = -\frac{\alpha}{\omega} \approx 0 \Rightarrow \underline{\omega t = n\pi}$

$n = 0, 1, 2, \dots$

$n = 0 \Rightarrow t = 0$ , also de beginfase.

(4)

$$m=1: t_n = \frac{\pi}{\omega_1}, \text{ dus met (3): } x_1(t) = \frac{F}{b} \left\{ 1 - e^{-\frac{t \pi}{\omega_1}} \underbrace{\cos(\pi)}_{-1} \right\}$$

$$\text{ zodat } x_1(t_n) \approx \frac{2F}{b}$$

$$\text{Algemeen: } x_m(t) = \frac{F}{b} \left\{ 1 - e^{-\frac{m \omega_1 t}{\omega_1}} \underbrace{\cos(m\pi)}_{+1 \text{ of } -1} \right\}$$

$m \rightarrow \infty$

$$\text{ dus } \lim_{m \rightarrow \infty} x_m(t_n) = \frac{F}{b}$$

en dit is natuurlijk gelijk aan  $x_e$  (zie (6)).

#

**Formulelijst bij tn 412 (Mechanica II voor TA<sup>2</sup>).**

Deze lijst wordt m.i.v. 1/1-'99 bij elk tentamen uitgereikt. De gebruiker dient op de hoogte te zijn van de gebruikte symbolen, alsook van de voorwaarden waaronder de verschillende formules geldig zijn. Formules waarvan wordt aangenomen dat iedereen ze kent (zoals de tweede wet van Newton:  $F = m\vec{a}$ ) zijn niet in deze lijst opgenomen. *N.B. Vetgedrukt symbool = vector.*

*Eén deeltje:*

$$\vec{a}_{\text{tan}} = \dot{v} \vec{e}_{\text{tan}}; \quad a_n = v^2/R$$

$$\vec{v}_{\text{rad}} = \dot{r} \vec{e}_r; \quad \vec{v}_\phi = r\dot{\phi} \vec{e}_\phi$$

Ongedempte harm. trilling:  $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{b}}$

$$P = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

$$dE_k = \vec{F} \cdot d\vec{r} = -dE_p$$

$$\vec{F} = -\nabla E_p \rightarrow F_x = -\partial E_p / \partial x \quad \text{enz.!$$

*Impuls- en krachtmoment:*

$$\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}; \quad \vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}; \quad \dot{\vec{M}} = \dot{\vec{L}}$$

*N deeltjes:*

$$\vec{L}_O = \vec{L}_C + \vec{r}_C \times m\vec{v}_C$$

*Lichamen:*

$$L_z = I\omega_z$$

$$I = \int (r')^2 dm$$

$$P = M_z \dot{\omega}_z \quad (\text{star lichaam})$$

$$d(\frac{1}{2}I\omega^2) = M_z d\phi \quad (\text{id.})$$

$$I_{zz} = I_{xx} + I_{yy} \quad (\text{plat lichaam})$$

$$I = I_C + ms^2 \quad (\text{Steiner})$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{b'}}; \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{smg}}$$

*Vlakke beweging:*

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}_C \quad \text{en} \quad \vec{M}_C = \dot{\vec{L}}_C$$

$$E_k = \frac{1}{2}I_A \omega^2$$

$$E_k = \frac{1}{2}I_C \omega^2 + \frac{1}{2}mv_C^2$$

*Lineair gedempte en gedwongen trillingen:*

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{b}{m}} \quad \text{en} \quad \alpha = \frac{r}{2m}$$

Zwak:  $x = Ae^{-\alpha t} \cos(\omega_1 t + \beta)$

waarin  $\omega_1 = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$

Kritiek:  $x = (At + B)e^{-\alpha t}$

Sterk:  $x = (A_1 e^{\omega_1 t} + A_2 e^{-\omega_1 t}) e^{-\alpha t}$

waarin  $\omega_1 = \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$

$$\tau = \frac{1}{2\alpha}; \quad Q = \omega_1 \tau$$

$$\omega_r = \sqrt{\omega_0^2 - 2\alpha^2} \quad \text{bij} \quad Q > \frac{1}{2}$$